



Serial to RTL Interface (Interfaz serial a RTL)

Referencia: 2371418

La interfaz direccionable RTL Interface puede ser usada para establecer comunicación entre un sistema de automatización residencial o un sistema de control y un motor o controlador Lianda RTL. Es capaz de ofrecer un control individual o grupal. Admite comunicación serial RS232 y RS485. Una vez que un comando de entrada es recibido, un comando RTL es enviado a un sistema de protección solar equipado con tecnología Lianda RTL.

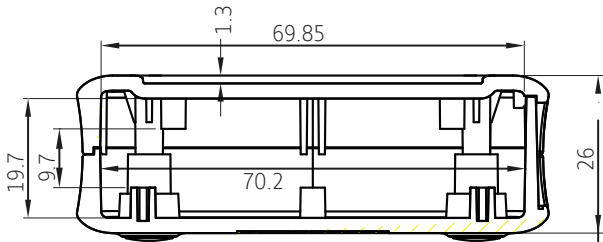
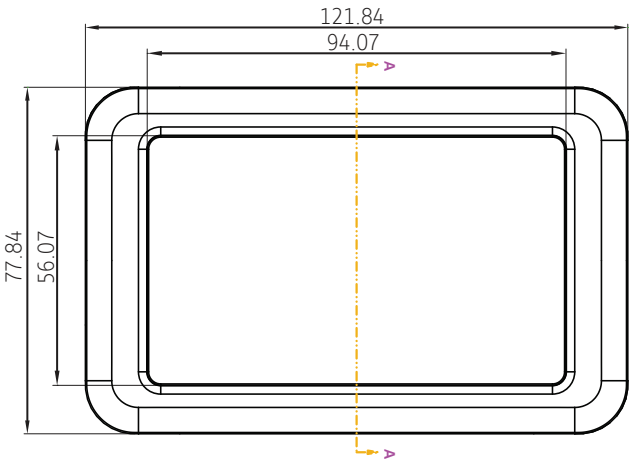
Especificaciones Técnicas

Voltaje de alimentación	9 VDC a 2A
Alimentación de la fuente externa	110-240 Vca /50-60 Hz; 0.6 A máx. (no incluida)
Temperatura de operación	+2 °C a +40°C
Humedad	+ 5% a 95% sin condensación
Protección sobretensión	Si
Protocolo de comunicación	RTL (Radio Tecnología Lianda)
Frecuencia de operación	433.92 MHz
Alcance máximo	20 metros atravesando dos bloques de concreto
Material de carcasa	Plástico ABS, color negro
Dimensiones	Alto 26 mm X ancho 77.6 mm X largo 121.5 mm
Peso	0.1 kg
Led indicador	Bicolor
Número de canales	16
Protocolos	RS232 y RS485
Número de canales	16

Parámetros de configuración RS232

Velocidad de transferencia	9600
Paridad	Ninguna
Bit de parada	1
Bit de datos	8

Dimensiones



Dimensiones expresadas en mm.

Vistas

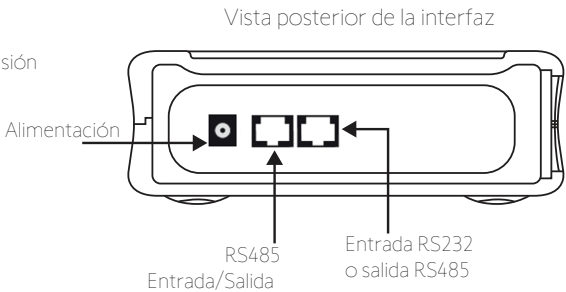
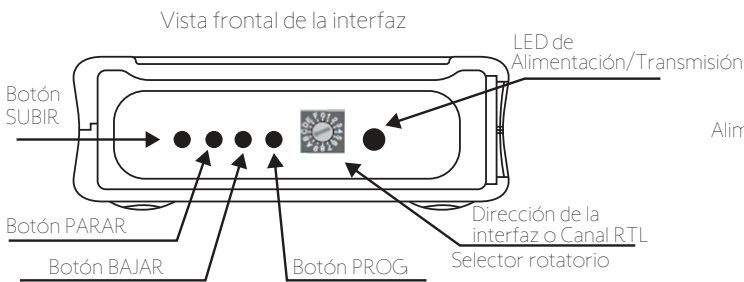
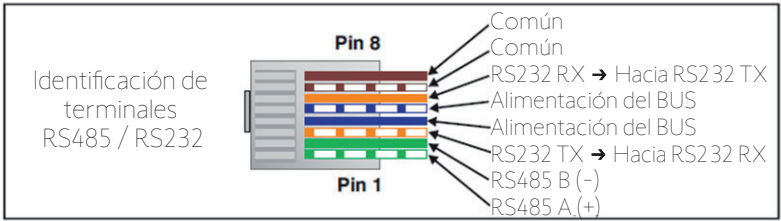


Diagrama de conexión



Modos de operación

Operación por RS232	Operación por RS485
1. La interfaz serial utiliza la siguiente configuración de Puerto RS232: 9600 Baud, 8 Data Bits, 1 Stop Bit, No Parity. 2. Coloque el selector rotatorio a la posición 1. 3. El formato básico para comunicación es como sigue: DIR_ISRTL CANAL_MOT INSTR <CR> La dirección de la interfaz serial es 01. El canal del motor debe estar compuesto de dos dígitos, desde 01 al 16. Los comandos de instrucción son: U = Subir, D = Bajar, S = Parar (Deben ser letras mayúsculas). 4. Ejemplos: Subir Motor 1: 0101U<cr> (Texto) Bajar Motor 5: 0105D<cr> Parar Motor 12: 0112S<cr>	1. La interfaz serial utiliza la siguiente configuración de Puerto RS485: 9600 Baud, 8 Data Bits, 1 Stop Bit, No Parity. 2. Con RS485, es posible conectar hasta 16 interfaces serial a RTL en la misma red. Para asignar una dirección a la interfaz, coloque el selector rotatorio en el número deseado. Las letras A - F pertenecen a los canales del 10 al 15, y el 0 al 16. 3. El formato básico para comunicación es como sigue: DIR_ISRTL CANAL_MOT INSTR <CR> La dirección de la interfaz serial debe estar compuesta por 2 dígitos, desde 01 hasta 16. El canal del motor debe estar compuesto de dos dígitos, desde 01 al 16. 4. Los comandos de instrucción son: U = Subir, D = Bajar, S = Parar (Deben ser letras mayúsculas). 5. Existe un comando que puede ser utilizado como retardo para un comando sucesivo. El formato es Wx. Donde x es un multiplicador de ½ segundo. Los valores permitidos son: W1 – W9 [½ segundo a 4.5 segundos]. Ejemplos de comandos (Texto) Interfaz 1, Subir Motor 3 UP: 0103U<cr> Interfaz 2, Bajar Motor 10: 0210D<cr> Interfaz 1, Subir Motor 3; Esperar ½ segundo; Unidad 2, Bajar Motor 5: 0103U;W1;0205D<cr>

Notas de programación

- La interfaz serial puede procesar hasta 5 comandos sucesivos sin necesitar un comando de retardo.
- La interfaz serial puede procesar hasta 3 comandos de movimiento y 2 comandos de retardo en una sola línea de comandos.
- Es necesario usar comandos de retardo cuando más de una interfaz serial están conectadas en la misma red utilizando comunicación RS485.
- No es posible usar comunicación RS232 y RS485 al mismo tiempo. La comunicación RS232 tiene prioridad.

Material adicional

- Adaptador USB a RS485.
- Cable estándar Cat 5.
- Cable RS232 que debe tener un DB9 macho y otro DB9 hembra.

KIT Interfaz Serial a RTL

- Referencia: 2371451

Contenido en empaque

- 1 interfaz RTL
- 1 fuente de alimentación

